

Bras manipulateur

PARKER

Expression du point de vue SYSTEME
Graphe de coordination des tâches

Expression du point de vue PARTIE OPÉRATIVE
Grafcet de Transfert

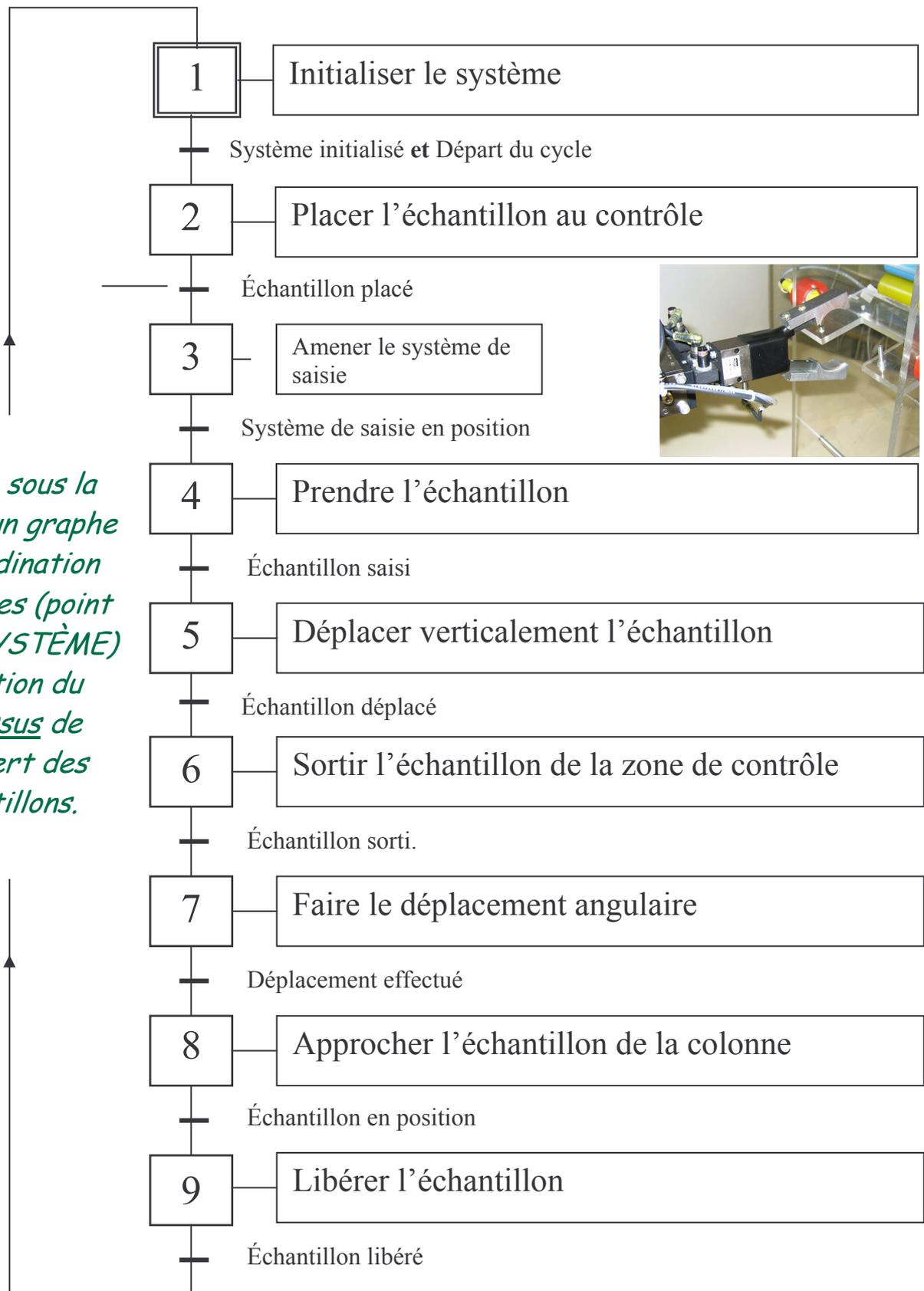
Expression du point de vue PARTIE COMMANDE
Grafcet de Transfert

Câblage de l'automate TSX 17-20

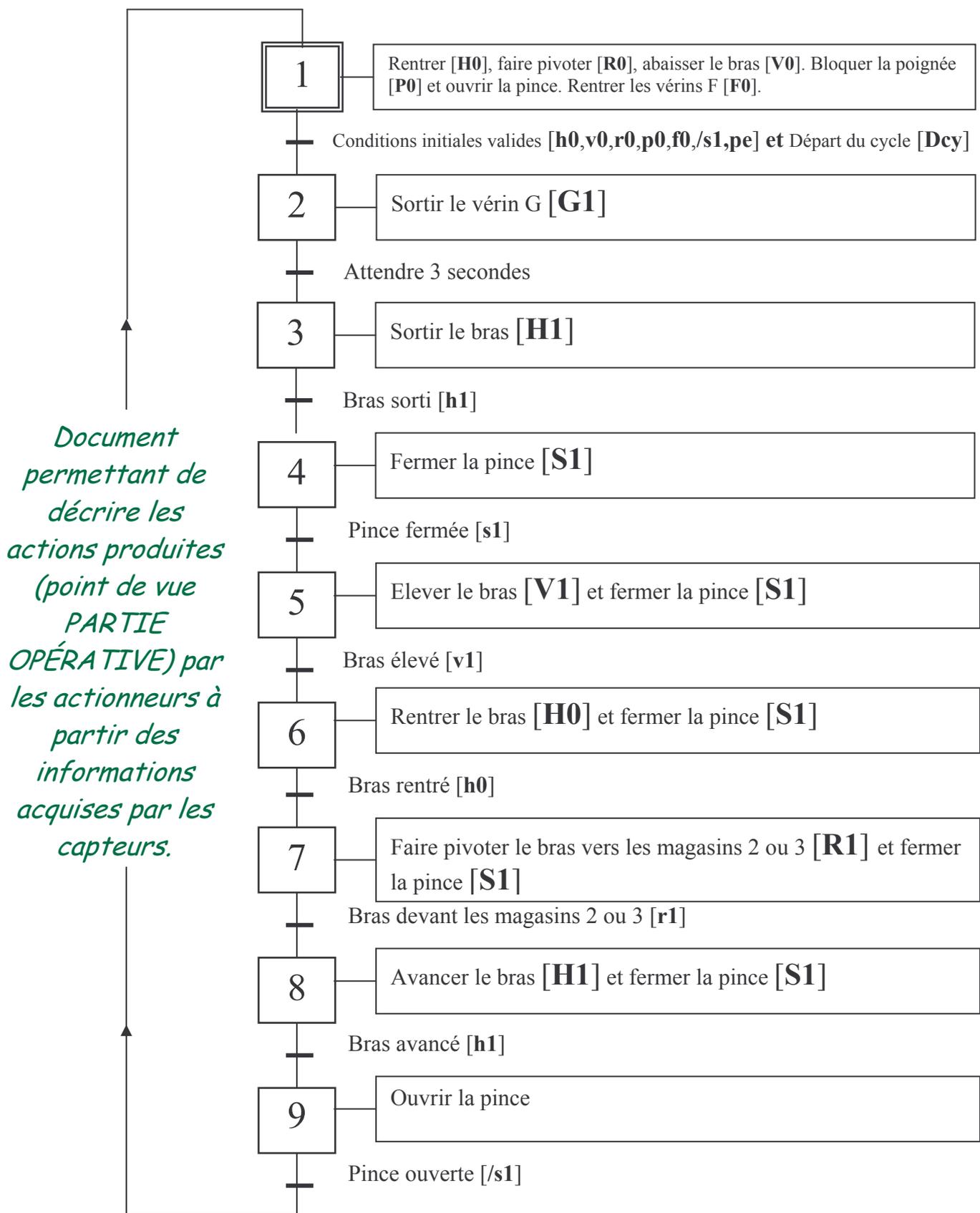
Tableau d'adressage

Mise en situation du système

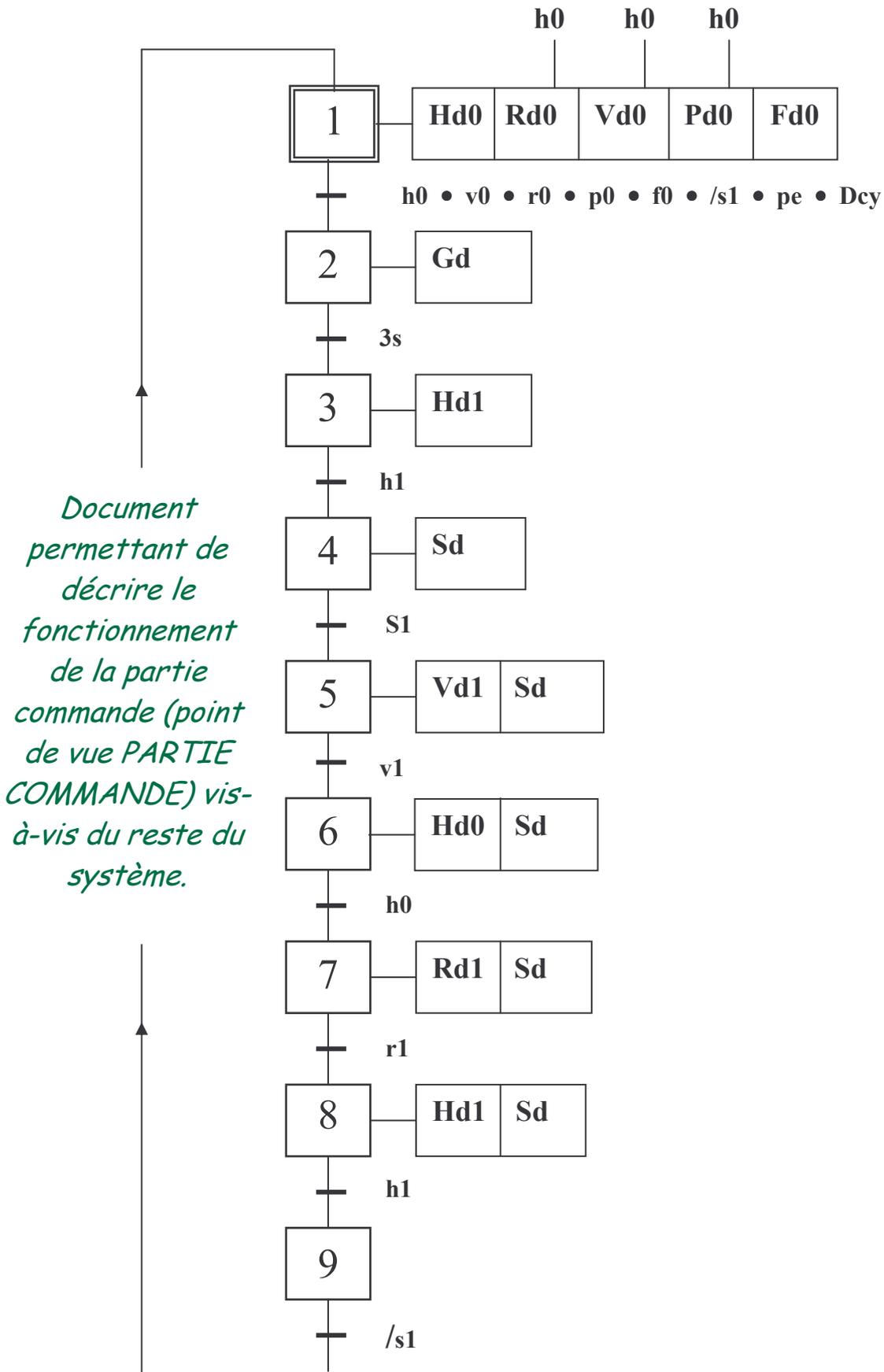
Décrire sous la forme d'un graphe de coordination des tâches (point de vue SYSTEME) l'évolution du processus de transfert des échantillons.



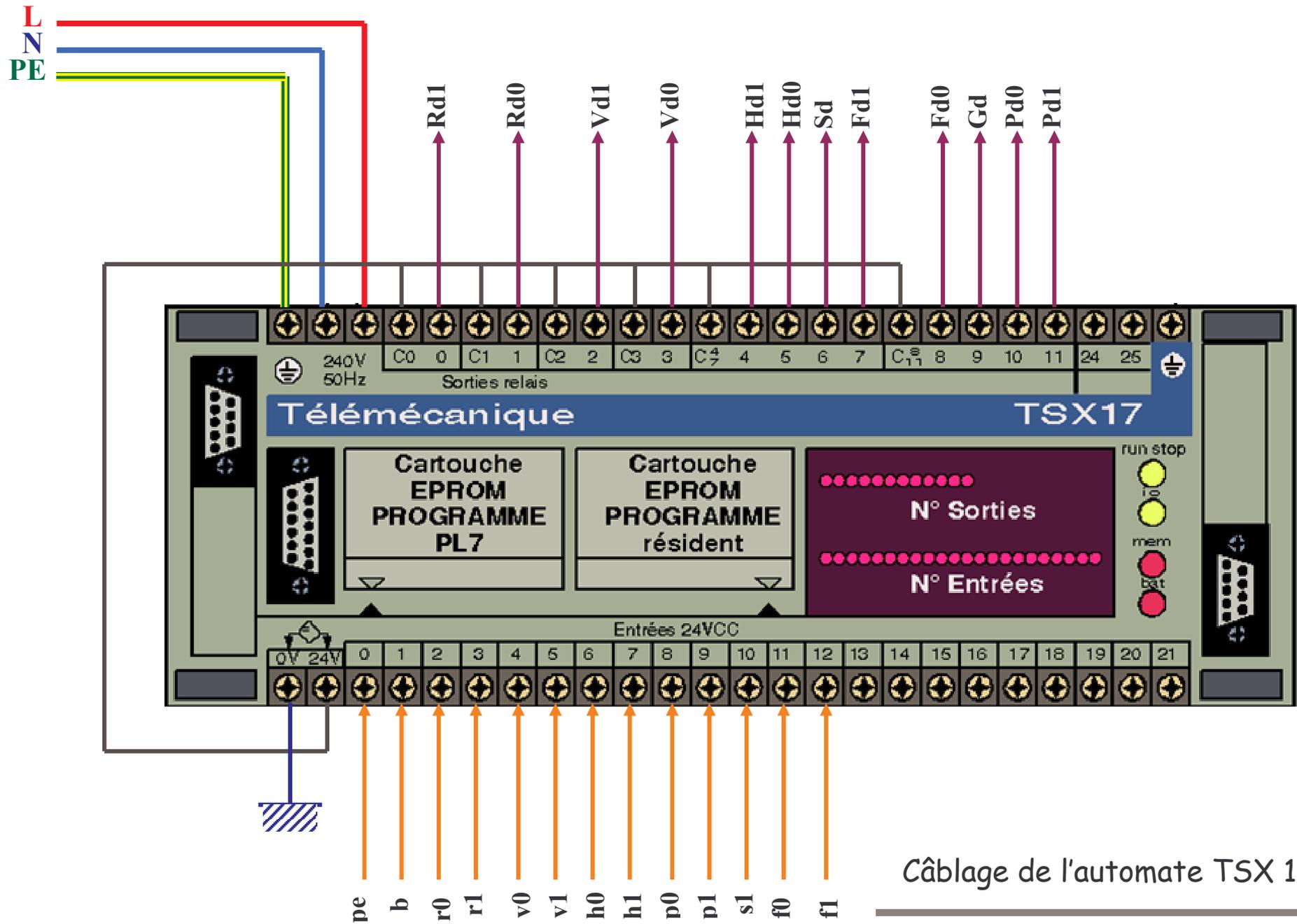
Expression du point de vue SYSTEME
Grphe de coordination des tâches



Expression du point de vue PARTIE OPÉRATIVE
Grafcet de Transfert



Expression du point de vue PARTIE COMMANDE
Graficet de Transfert

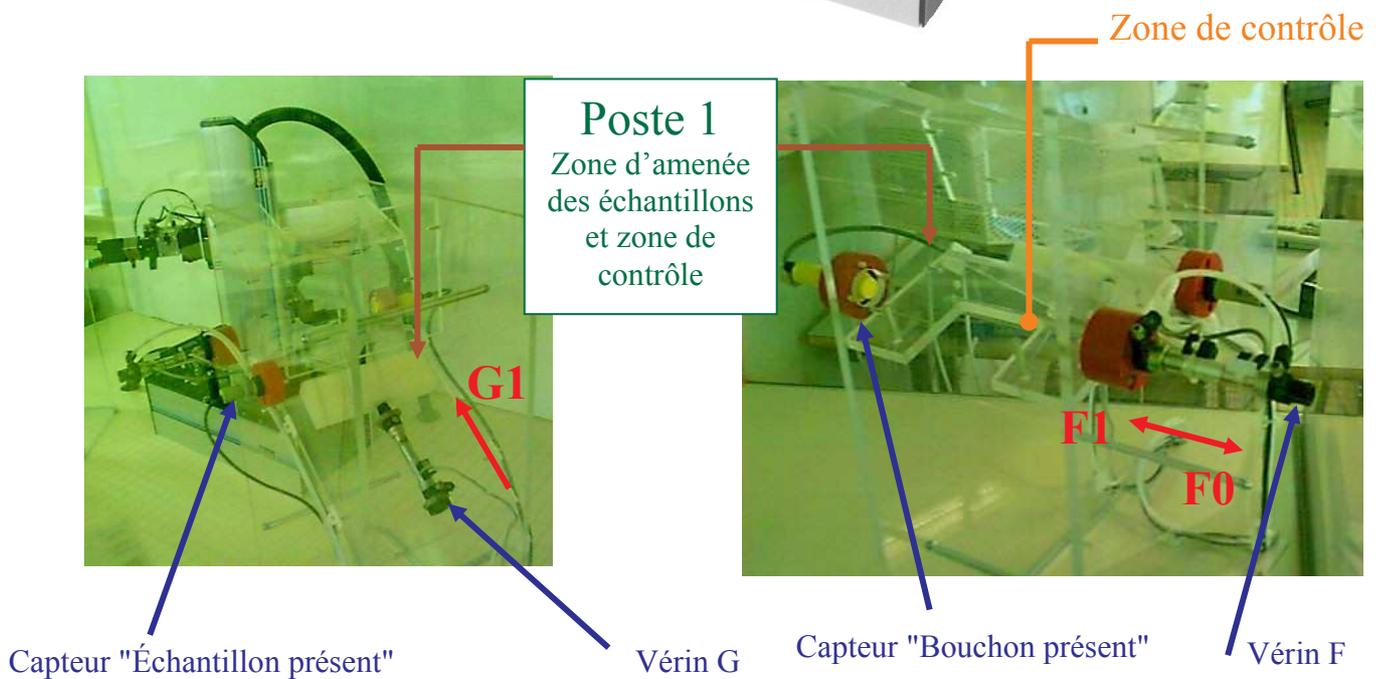
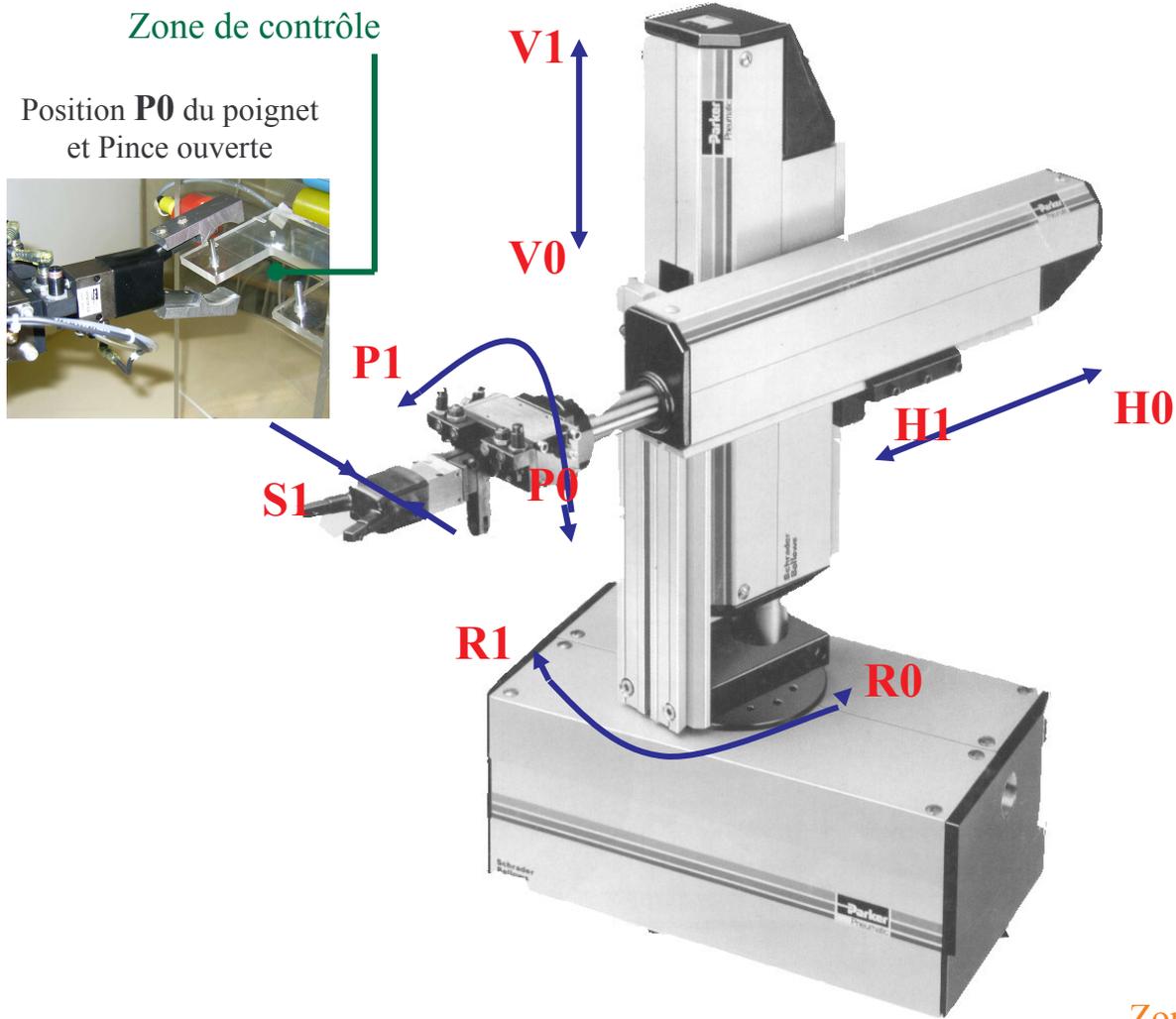


Câblage de l'automate TSX 17-20

Editeur d'adressage		
Fichier Edition Adressage Affichage ?		
Adresse	Mnémonique	Commentaire fonctionne
I0,13	DCY	
I0,11	F0	
00,8	FD0	
00,9	GD	
I0,6	H0	
I0,7	H1	
00,5	HD0	
00,4	HD1	
I0,8	P0	
I0,0	PE	
00,10	PD0	
I0,2	R0	
I0,3	R1	
00,1	RD0	
00,0	RD1	
I0,10	S1	
00,6	SD	
I0,4	U0	
I0,5	U1	
00,3	UD0	
00,2	UD1	

1:21:32000 TRANS

Tableau d'adressage



Mise en situation du système